PAT-NO:

JP402211043A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 02211043 A

TITLE:

MOTOR

**PUBN-DATE**:

August 22, 1990

INVENTOR-INFORMATION: NAME TAKAHASHI, MASAHIRO MAKINO, HIROSHI NONAKA, TOMOHARU KIMURA, TETSUYA YOSHINO, ONORI

ASSIGNEE-INFORMATION:

**NAME** 

**COUNTRY** 

FUJI XEROX CO LTD

N/A

APPL-NO: JP01029408

APPL-DATE:

February 8, 1989

INT-CL (IPC): H02K021/22, H02K029/00

**US-CL-CURRENT: 310/153** 

ABSTRACT/PURPOSE: To reduce a core loss of a stator core and to prevent temperature rising of a motor by increasing an opposed interval between a magnet and the stator core to reduce the core loss of the stator core, and providing a stator core projection to the surface opposed to the magnet.

CONSTITUTION: A rotor section consisting of a yoke 5 and a magnet 6 to be fixed to a rotary sleeve 3 is fitted and inserted to a shaft 1 through an interval 15, and a stator section consists of a housing 2, the shaft 1 and a stator core 7. A stator core projection 7-1 is provided to the stator core 7, and one part thereof is close to the magnet 6, but the other part of the stator core 7 is such that an interval between the portion and the magnet 6 is larger than before. High magnetic <u>flux density</u> is obtained from the stator core projection 7-1, and thrust directional bearing function is carried out by strong magnetic attraction. Leakage flux <u>increases</u> because of the existence of a recession section S, magnetic flux reaching the stator core 7 is reduced, and the core loss is decreased.

COPYRIGHT: (C)1990,JPO&Japio

# ⑩日本国特許庁(JP)

#### 平2-211043 ⑫公開特許公報(A)

®Int. Cl. 5

識別記号

庁内整理番号

码公開 平成 2年(1990)8月22日

H 02 K 21/22 29/00 M Z 7052-5H 7052-5H

> 未請求 請求項の数 1 (全6頁) 塞杳讀求

60発明の名称 モータ

> 頭 平1-29408 ②特

> > 正 弘

願 平1(1989)2月8日 29出

@発 明 者 룝 髙

神奈川県海老名市本郷2274番地 富士ゼロツクス株式会社

海老名事業所内

明 者 牧 野 (2)発

神奈川県海老名市本郷2274番地 富士ゼロツクス株式会社 弘

海老名事業所内

友 暗 @発 明 者

神奈川県海老名市本郷2274番地 富士ゼロツクス株式会社

海老名事業所内

富士ゼロックス株式会 包出 願 人

社

富雄 弁理士 本庄

四代 理 人 最終頁に続く 東京都港区赤坂3丁目3番5号

1. 発明の名称

#### 2. 特許請求の範囲

一端がハウジングに固着され他端が自由端とさ れた軸と、鉄軸の周囲に隙間を隔てて嵌押され、 前記軸と共に動圧空気軸受を構成している回転ス リーブと、該回転スリーブに固着されたマグネッ トと、孩マグネットに対向して前記ハウジングに 固着されたステータコアとを少なくとも具え、核 マグネットと該ステータコアの磁気吸引力を利用 してスラスト軸受作用を行わせているモータにお いて、前記マグネットと前記ステータコアとの対 向間隔を大にしてステータコアの鉄損を小にする と共に、スラスト方向軸受作用をする磁気的吸引 力を生ぜしめるため、前記ステータコアの前配マ グネットとの対向面にステータコア突部を設けた たことを特徴とするモータ。

## 3. 発明の詳細な説明

【産業上の利用分野】

本発明は、ラジアル軸受として動圧空気軸受を 用いたモータに関するものである。

## 【従来の技術】

ラジアル軸受は、回転軸に対して直角の方向に 力が働いても、回転の中心が所定の位置よりズレ ないようにするための軸受である。

モータには、このラジアル軸受として動圧空気 軸受を使用したものがある。

第2図に、従来のモータを示す。これは、光倡 向器の多面鏡の回転駆動用として用いた場合を示 している。

第2図において、1は軸、1-1は動圧発生用 消、2はハウジング、3は回転スリーブ、4はパ ランス調整用部材付着溝、5はヨーク、6はマグ ネット、7はステータコア、8はスタッド、9は 基板、10は磁気検出素子、11は多面鏡、12

はフランジ、13はネジである。

モータのロータ部は、軸1に隙間15を隔てて 被押した部分であり、次のものから構成されてい る。即ち、回転スリーブ3、それに圧入あるいは 接着等により固着されたヨーク5およびマグネッ ト6、フランジ12を当て、ネジ13によって回 転スリーブ3に取り付けられた多面線11である。

一方、モータのステータ部は、次のものから構成されている。即ち、ハウジング2、ハウジング2に一端が圧入等によって固着された軸1、同じくハウジング2に固着されたステータコア7(なお、図示されていないが、ステータコア7にはトロイダルコイルが巻回されている)、ステータコア7に取り付けられたスタッド8によって支持される基板9、基板9上に植立設置された磁気検出業子10等から構成される。

マグネット6は永久磁石であり、対向するステータコア7との間には磁気的吸引力が働く。この吸引力は、回転力の源を成していると共に、マグネット6とステータコア7との対向位置が、モー

タの軸方向(スラスト方向)にズレないようにす る作用もする。

つまり、第2 図において、マグネット6 が上に移動した時には、前記吸引力に下方に引き下げる成分が現れて引き下げる成分が現れて引き上げる成分が現れて引き上げられる。かくして、マグネット6 とステータコア?とは、前記磁気的吸引力により、軸方向の所定位置にて対向せしめられるようにされる。即ち、マグネット6 とステータコア?により、磁気的スラスト軸受が構成されている。

磁気検出業子10としては、例えば、ホール業子が用いられる。これは、マグネット6の漏れ磁束を検出して、マグネット6が回転する場合、N 極が通過したかS極が通過したかを検出する。

検出信号は、基板9に印刷された配線を通して、 図示しない制御部へ送られる。制御部では、この 検出信号を基に、ステータコア7の各個所に巻回 されているトロイダルコイルに流す電流の向きを 決める。その結果、マグネット6との相互作用に

より回転を持続する極性の磁界が発生させられる。 動圧発生用溝1-1を設けることにより、回転 スリーブ3が回転した場合、軸1の周囲(隙間1 5の部分)に高い圧力の空気層が生ぜしめられる。 この圧力により、回転スリーブ3は軸1より浮い た状態で支持されることになる。即ち、動圧空気 軸受が構成される。

なお、上例では、動圧発生用溝を軸 1 の外周に 設けているが、回転スリーブ 3 の内壁に設けるよ うにしてもよい。

そして、前記空気層が、ロータ部の回転中心を一定に保つ作用をする。例えば、回転スリーブ3 が第2回の右方にズレたとすると、右方の隙間は 大となり、その部分の隙間の圧力はズレる前より 小となる。他方、左方の隙間は小となるから、そ の部分の隙間の圧力はズレる前より大となる。圧 力の大小関係が上記のようになると、回転スリー ブ3は左方に押され、最終的には元の位置へ戻さ れることになる。

多面鏡11は、軸方向の上方から見た場合、多

角形を成しており、その周側面には多数の鏡面を有している。その鏡面には、例えば、レーザー等の光ピームが照射される。 第1の鏡面に光ピームが照射されていて、多面鏡11が回転すると、該光ピームの反射光ピームは徐々に向きを変えさせられる。つまり、傷向される。

回転が進んで、前記した第1の鏡面には照射出来なくなると、次の第.2の鏡面が回転して来て、これが照射される。今度はこの第2の鏡面により、先と同じような偏向が行われる。従って、反射光ビームは、一定の角度範囲内を走査する形となる。走査速度は、多面鏡11の回転速度に依存する。

# 【発明が解決しようとする課題】 (問題点)

しかしながら、前配した従来のモータには、ステータコアに生ずる鉄損が大きく、モータの温度が高くなるという問題点があった。

#### (問題点の説明)

ステータコアフには、マグネット6からの磁束

が入る。 N極とS極とが交互に配設されているマ グネット6は、ロータの一部を構成していて回転 するので、ステータコア? の面には、回転磁界に よる磁束が入ることになる。この磁束によりステ ータコア? に鉄損が生じ、ひいてはモータの温度 が高くなる。

鉄損を小にするには、ステータコア1に入るところの磁束を少なくすればよく、そのためには、マグネット6とステータコア1との間隔を大にしてやればよい。そうすれば、漏れ磁束が多くなり、ステータコア1に入る磁束が少なくなる。

所要の回転をするための回転力を得るためだけなら、マグネット6とステータコア7との間隔を大にしても構わない。しかし、本発明が対象としているモータは、マグネット6とステータコア7との間の磁気的吸引力を、スラスト方向の軸受機能を果たすのに利用しているモータである。

従って、スラスト方向の軸受機能を果たすに充 分な磁気的吸引力を生ぜしめるためには、マグネ ット6とステータコア7との間隔を大にするわけ

の対向面にステータコア突部を設けることとした。

# 【作 用】

前記のような構成にすると、ステータコア突部 はマグネットと接近しているので、マグネットと の間に強力な磁気的吸引力を生じ、ロータをスラ スト方向の所定位置に維持する。即ち、スラスト 方向軸受作用が行われる。

一方、ステータコアの他の部分は、マグネット との間隔が従来より難されるから、ステータコア に入って来る磁束の全体量は従来より少なくなる。 そのため、ステータコアで発生する鉄損は少なく なり、モータ温度の上昇程度も、従来より小とな る。

## 【実施例】

以下、本発明の実施例を図面に基づいて詳細に 型明する。

第1図は、本発明の実施例にかかわるモータで ある。第2図の場合と同様、光偏向器の多面鏡を にはゆかない。その結果、前記したように、ステータコア7の鉄損が大となり、モータの温度が高くなってしまっていた。

本発明は、以上のような問題点を解決すること を課題とするものである。

## 【課題を解決するための手段】

回転するのに使用した例を示している。

符号は、第2図のものに対応している。 そして、 7-1はステータコア突部、Sは凹部である。

構成上、従来のものと異なる点は、ステータコア1にステータコア突部7-1を設け、その部分はマグネット6に近接させるが、ステータコア7のその他の部分は、マグネット6との間隔が従来より大になるようにした点である。

第1図の例では、ステータコア突部7-1は、マグネット6に対向するステータコア7の面の略中央部より、角状に突出したものとされている。 四部Sは、ステータコア突部7-1を設けた結果として出来た部分である。

以上のような構成とすることにより、マグネット6とステータコア7との間の磁気的吸引力によるスラスト方向軸受の機能は損なうことなく、ステータコア7に発生する鉄損を少なくすることが出来る。これを、第3図によって説明する。

第3回は、本発明におけるマグネットとステー タコアの部分の拡大図である。符号は、第1回の ものに対応する。なお、矢印は、磁束を衷している。

ステータコア突郎 7 - 1 は、マグネット 6 に近接しているので、ここには従来が高密度で入って来る。そのため、マグネット 6 との間に発生する 磁気的吸引力は強力なものとなり、この力で、ロータのスラスト方向軸受機能を果たすことが可能となる。

一方、ステータコア7のマグネット6に対向する面の内、ステータコア突部7-1の両側の面に入る磁束は、凹部Sを通過して来ることになる。この場合には、マグネット6からの間隔が大であるので、漏れ磁束が多くなり、ステータコア7に到連する磁束は少なくなる。

ステータコア 7 への破束の入り方は以上の如くとなるので、ステータコア突郎 7 - 1 の幅(言い換えれば、頂面の面積)を調整することにより、スラスト方向軸受作用に必要な磁気的吸引力を確保しつつも、ステータコア 7 全体に入る磁束を少なくし、発生する鉄損の量を従来より小とするこ

れたものとしてもよい。

第4 図は、ステータコアの整形のために絶縁部材を充填した例を示す図である。第4 図において16 は絶縁部材、17 はトロイダルコイルであり、他の符号は、第1 図と同じである。

図面の煩雑を避けるため、第1図、第2図では 図示を省略したが、ステータコアフにはトロイダ ルコイル17が巻回されている。

第3図に示すような断面を有するステータコアであると、トロイダルコイルを巻回するに当たり、トロイダルコイルの一部は宙に浮いてしまい、機 破的堅固さの観点から見た場合に好ましくない。

そこで、宙に浮くことがないようにするため、第4図の例では、断面が長方形になるように、ステータコア突部7-1の両側に絶縁部材16を充壊した。このようにしてトロイダルコイル17を 徳回すると、トロイダルコイル17は、絶縁部材 16で整形されたステータコア7に密着して巻回 されるから、一部が宙に浮くようなことはない。

第5図~第7図に、本発明のステータコアの他

とが出来る。その結果、モータの温度上昇を、従 来より低く抑えることが出来る。

また、ステータコア7の略中央部より角状に突出したステータコア突部7-1を、磁気検出素子10を配設する場合の位置決めに利用することも出来る。

即ち、第1図に示すように、磁気検出索子10の関部をステータコア突部7-1の側面に殆ど当接するようにして配設すれば、モータの組立作梁時の磁気検出素子10の位置決めが容易であり、作業性が向上する。

また、そのようにして配設された位置は、マグネット6の面の中央に一層近づくことになり、マグネット6からステータコア7へ向かう磁束の変化を検出するのにも好部合の位置となっている。

なお、ステータコア突部7-1はロータの周囲を取り巻く周状の凸条を成すことになるが、その 凸条は必ずしも完全に連続したものでなくともよい。スラスト方向触受作用を果たすための磁気的 吸引力が得られる限り、途中でところどころ途切

の例を示す。第1図では、ステータコア7として、 その略中央部にステータコア突部7-1を有する ものを示したが、その形状に限らず、種々の変形 例を考えることが出来る。

第5図は、ステータコア突部7~1を上下に分けて設けるようにしたものである。

第6図は、ステータコア7のマグネット6に対する対向面の断面を、全体として凸状にし、その略中央部をステータコア突部7-1としたものである。

第7図は、マグネット6とステータコア7との 対向面の断面を、マグネット6側は凹状とし、ス テータコア7側は凸状としたものである。

その他にも変形は考えられるが、要は、スラスト方向軸受の機能を果たすに充分な磁気的吸引力を生ずる突部を有しつつ、且つ、ステータコアに人り込む磁束の全体量を従来より小にしさえするものであればよい。

【発明の効果】

以上述べた如き本発明によれば、次のような効果を奏する。

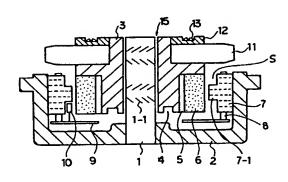
**第144** -

① ステータコアにステータコア突部を設け、その突部はスラスト方向軸受の機能を果たすに充分な磁気的吸引力を生ずるようマグネットに近接させ、ステータコアの他の部分のマグネットとの間隔は従来より大にして、ステータコアに入る磁束の全体量が従来より少なくなるようにしたので、スラスト方向軸受の機能を損なうことなく、ステータコアの鉄損を従来より小にすることが出来るようになった。

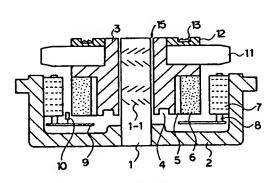
その結果、モータの温度上昇を低く抑えることが出来るようになった。

② また、ステータコア突部を、第1図のように 角状に突出する形状のものとした場合には、モータ組立作業時に、磁気検出素子10の位置決 めが容易となり、作業性を向上させることが出 来た。

#### 4. 図面の簡単な説明



第1 図



第2 图

第1図…本発明の実施例にかかわるモータ

第2図…従来のモータ

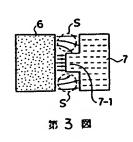
第3図…本発明におけるマグネットとステータコ アの部分の拡大図

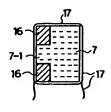
第4図・・・ステータコアの整形のために絶縁部材を 充塡した例を示す図

第5図~第7図…本発明のステータコアの他の例 を示す図

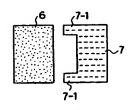
図において、1は軸、1-1は動圧発生用溝、2はハウジング、3は回転スリーブ、4はバランス調整用部材付着溝、5はヨーク、6はマグネット、7はステータコア、7-1はステータコア突部、8はスタッド、9は基板、10は磁気検出素子、11は多面鏡、12はフランジ、13はネジ、14は空気溜まり、15は隙間、16は絶縁部材、17はトロイダルコイル、Sは四部である。

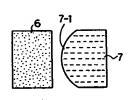
特許出願人 富士ゼロックス株式会社 代理人弁理士 本 庄 富 雄





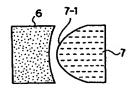
第4 図





第5 图

第6 図



第7四

第1頁の続き

@発 明 者 木 村 哲 也 神奈川県海老名市本郷2274番地 富士ゼロツクス株式会社

海老名事業所内

**⑫発 明 者 吉 野 大 典 神奈川県海老名市本郷2274番地 富士ゼロツクス株式会社** 

海老名事業所内